

18-11-15

## Ασθενείς Λύσεις (ή γενικευμένες λύσεις)

Σχόλιο: Θέλουμε να δούμε αν σω παραδείγματα για την υπάρχουν καποιες «λύσεις», οι οποίες δεν είναι κλασικές (δηλ. ως διαφοριστικές, ως συνεχείς κ.λ.π.)

Ιδέα (Γραμμική Αλγεβρα): Έσω, ότι έχουμε έναν  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ , δε τότε και ώντας  $Ax = y \quad (1)$  ως δεδομένο το  $y \in \mathbb{R}^n$  και άγνωστο το  $x \in \mathbb{R}^n$ . Στην (1) υπονοούμε ότι το  $x$  είναι σε πεδίο ορισμού του  $A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ . Όπως θα δούμε ως ενδιαφέρει να επιχείρουμε λύσεις στις ΜΔΕ που δεν είναι σε πεδίο ορισμού του αντίστοιχου τελεστή  $A$ . (Άρα, θέλουμε ισοδύναμες γραφές της (1) που να "πάρουν" "το  $A$  από  $x$ ".)

Εδώ  $\textcircled{1} \Rightarrow \langle Ax, z \rangle = \langle y, z \rangle, \forall z \in \mathbb{R}^n \quad (2) \Leftrightarrow$   
 $\Leftrightarrow \langle Ax - y, z \rangle = 0, \forall z \in \mathbb{R}^n \quad z = Ax - y \quad (1)$   
Άρα,  $\textcircled{1} \Leftrightarrow \textcircled{2}, \langle Ax - y, z \rangle = 0, \forall z \in \mathbb{R}^n \stackrel{\textcircled{3}}{\Leftrightarrow} \langle Ax - y, z \rangle = 0, \forall z \in D, \quad D = \mathbb{R}^n \quad (3)$

### Απόδειξη

$\textcircled{1} \Rightarrow \textcircled{2}$

$\Leftrightarrow \xi = \langle Ax - y, z \rangle, \theta.s.o \quad \langle \xi, z \rangle = 0, \forall z \in D \Rightarrow \xi = 0$   
 $\xi \in \mathbb{R}^n = \bar{D} \Rightarrow (\exists z_n) \subset D: z_n \rightarrow \xi \Rightarrow \underbrace{\langle \xi, z_n \rangle}_{=0} \rightarrow \underbrace{\langle \xi, \xi \rangle}_{=0}$

Άρα,  $\textcircled{1} \Leftrightarrow \textcircled{2} \Leftrightarrow \textcircled{3}$

Επίσης, γνωρίζουμε ότι  $\langle Ax, z \rangle = \langle x, A^T z \rangle, \forall x, z \in \mathbb{R}^n$   
 $= A^T z = A^T (αυτό μεταβολή του A)$

Συνεπώς,  $\textcircled{3} \Leftrightarrow \langle x, A^T z \rangle = \langle y, z \rangle, \forall z \in D, \bar{D} = \mathbb{R}^n \quad (4)$

Η (4) ονομάζεται μεταβολική (variational) διαζήτωση της (1), επειδή το  $Z$  διαφέρει, μεταβιβλεύεται στο  $l$ . Το  $D$  ονομάζεται σύνολο ή κύριος δικριτής και τα  $Z \in D$  διανύσσουν δοκιμής.

Πτονέκυρα της ④ έναντι της ①: Το  $x$  θύμησε την ④ δεν πρέπει να ανήκει στο πεδίο ορισμού του  $A$  (εδώ αυτό συμβαίνει ανάρτηση, αφού  $A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  και  $x \in \mathbb{R}^n$ ), αλλα πρέπει το DC πεδίο ορισμού του συζυγή  $A^*$  του  $A$ .

Η  $x$  ως θύμη του ④ ονομάζεται ασθενής ή χειρευόσην λύση, ενώ η  $x$  λύση του ① ονομάζεται κλασική λύση

### Εφαρμογή της ιδέας αυτής στις ΗΔΕ

$$\textcircled{*} \quad u_t + (F(u))_x = 0, \quad \text{στο } \mathbb{R} \times (0, \infty)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} u(\cdot, 0) = \varphi \\ \text{στο } \mathbb{R} \times \{0\} \end{array} \right.$$

όπου  $F \in C^1(\mathbb{R})$  [Burgers:  $F(u) = \frac{1}{2}u^2$ ]  $(F(u))_x = F'(u)u_x$

Λύση

Συναρτήσεις δοκιμής (test functions):  $\text{VEC}^1(\overline{\mathbb{R} \times [0, \infty)}) = \{ \underline{v} = \bar{u} \}$

ως την ιδιότητα ο φορέας του  $v$  (Support):

$\text{Supp } v = \{ (x, t) \in \bar{u} : v(x, t) \neq 0 \}$  να είναι υποσύνολο των πεδίων ορισμού του, δηλ. εδώ του  $\bar{u}$

$\underline{v} \in \text{VEC}^1(\mathbb{R} \times [0, \infty]) \Leftrightarrow \exists \frac{\partial v}{\partial x}, \frac{\partial v}{\partial t} : \mathbb{R} \times [0, \infty) \text{ και είναι συνεχείς,}$   
όπου γενικά  $\frac{\partial v}{\partial x}(x, t) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{v(x+n, t) - v(x, t)}{n}$  και ειδικότερα  
 $\frac{\partial v}{\partial t}(x, 0) = \lim_{n \rightarrow 0^+} \frac{v(x, n) - v(x, 0)}{n}$

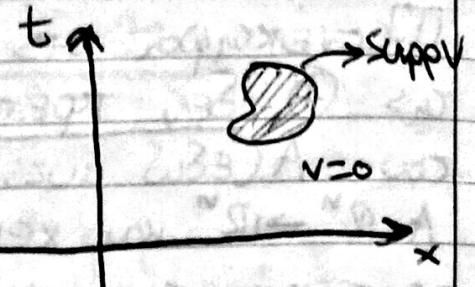
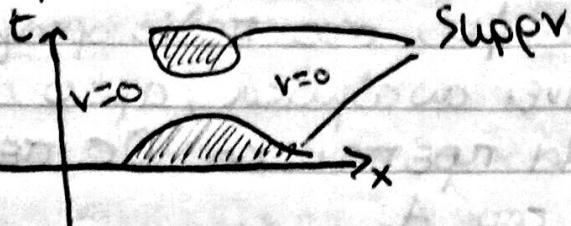
Ορίσματος:  $\underline{v} \in \text{VEC}^1(\bar{u}) \Leftrightarrow \underline{v} \in \text{VEC}^1(\bar{u}) \text{ και } \text{Supp } v \subset \bar{u}$

και  $\text{Supp } v$  συρταγμένος

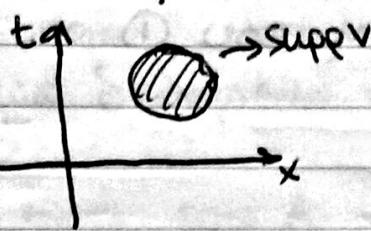
κιλευόσι και φραγκένο

Παρατήρηση:  $\underline{v} \in \text{VEC}^1(\bar{u}) \Rightarrow \underline{v} \in \text{VEC}^1(\bar{u})$  και  $(x, t) \in \bar{u}$   
πε  $v(x, t) \neq 0 \Rightarrow (x, t) \in [a, b] \times [0, T]$

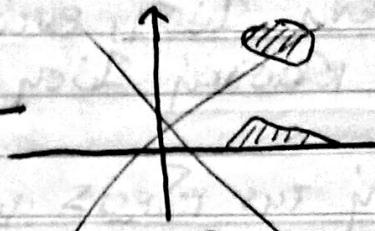
## Σχηματικά



Προσοχή: Αν  $U = \mathbb{R} \times (0, \infty)$  και  $v \in C_c^1(U)$ , τότε



και όχι



Ορισμένες παρατηρήσεις για τη σύνδεση με την  
ιδανική αλγεβρική

① Μέσω της  $\langle f, g \rangle := \int_{\bar{U}} f g = \int_{\bar{U}} f(x, t) g(x, t) \delta(x, t)$

στο χώρο  $L^2(\bar{U}) := \{ f: \bar{U} \rightarrow \mathbb{R} : \{ \text{φερόμενες με } \int_{\bar{U}} |f|^2 < \infty \} \}$   
 $=: \|f\|_2^2$

② Θέλουμε να δρουμε μια μεταβολική διαδικασία για την ④: Σύμφωνα με την προηγούμενη ιδέα παίρνουμε το εσωτερικό γινόμενο της ④, δηλαδή  $\int_{\bar{U}} (u_t + (F(u))_x) v \delta(x, t) = 0, \forall v \in C_c^1(\bar{U})$

Εδώ:  $\int_{\mathbb{R} \times [0, \infty)} (u_t + (F(u))_x) v \delta(x, t) \xrightarrow{\text{Fubini (αν } u \text{ κλασική τόσο)})$

$$= \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}} \left( u_t(x, t) + (F(u(x, t)))_x \right) v(x, t) \delta(x, t) dt \xrightarrow{\text{Supp } v \subset [a, b] \times [0, T]} \int_0^\infty \int_a^b \left( u_t(x, t) + (F(u(x, t)))_x \right) v(x, t) dt = 0$$

$$= \int_0^T \int_a^b (u_t + (F(u))_x) v dx dt = 0 \Leftrightarrow \int_0^T \int_a^b u_t v dx dt +$$

$$+ \int_0^T \int_a^b (F(u))_x v dx dt = 0 \\ = I_1$$

$$= I_2$$

~~Διαλέξτε μεταβολή στην ένσταση~~

$$I_1 = \int_a^b F(u) V |_{x=a}^b - \int_a^b (F(u)) V_x dx =$$

σποκήρωση  
και μέτη

$$= F(U(b,t)) V(b,t) - F(U(a,t)) V(a,t)$$

$\stackrel{=0}{}$

$$\text{Αντίστοιχα: } I_2 = \int_a^b \underset{\substack{\text{σποκήρωση} \\ \text{και μέτη}}}{\underbrace{\left( \int_0^T U_t + V dt \right) dx}} =$$

$$U(x,t) V(x,t) \Big|_{t=0}^T - \int_0^T \int_0^T U(x,t) V_t(x,t) dt$$

$$= U(x,T) V(x,T) - U(x,0) V(x,0)$$

$\stackrel{=0}{}$

$$\stackrel{\oplus}{=} \varphi(x)$$

Χαρακτηριστικά

Πρόταση 1: Αν  $u$  κλασική λύση της  $\Phi$   $\Rightarrow$

$$\Rightarrow \int_{\mathbb{R}^n \times [0,\infty)} (U V_t + F(u) V_x) d(x,t) + \int_{\mathbb{R}^n} \varphi(x) V(x,0) dx = 0, \quad \forall \varphi \in C_c^1(\mathbb{R}^n \times [0,\infty))$$

(Μεταβολή  $\Phi$ )

$$d(x,t) = \mathbb{R} \times [0,\infty)$$

Ορισμός: Μια  $u: \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$  λέγεται ασθενής ύγεινης λύση της  $\Phi$ , αν είναι σποκήρωσιρη σε κάθε συφραγές υποεύνολο του  $\bar{\Omega}$  και να ικανοποιεί την (μεταβολή  $\Phi$ )  $\forall \varphi \in C_c^1(\bar{\Omega})$

Παρατίθεται: Η πρόταση 1 θέτει ότι μια κλασική λύση της  $\Phi$  είναι και ασθενής λύση της  $\Phi$ .

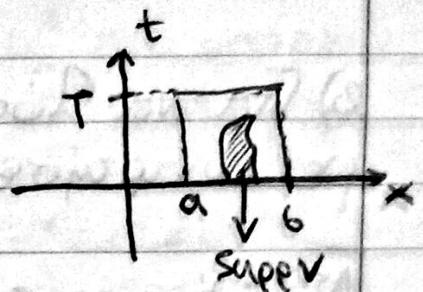
Όμως, η (μεταβ.  $\Phi$ ) μπορεί να έχει π.χ. και ασυνεχείς λύσεις (με σημειώσεις αριθμό ασυνεχειών).

Παρ' όλα αυτά η σχύτης της (μεταβ.  $\Phi$ ) περιορίζει αρκετά το σύνολο των ασθενών λύσεων.

Σχόλια: a) Σύρδεση με ίδεια από γραμμική αλγεβρα:

$$A = \left( \frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial t} \right) \rightarrow A^* = - \left( \frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial t} \right)$$

(ΕΛΛΕΙΠΕ σποκήρωση και μέτη)



b) Για να λύσουμε το ΠΑΤ  $\textcircled{A}$  πρέπει να πάρουμε συναρτήσεις δοκιμής σε  $\bar{U} = \mathbb{R} \times [0, \infty)$

ΑΣΚ: Βρείτε τη μεταλλική εξίσωση για την (ισχυρή) εξίσωση  $U_t + (F(u))_x = 0$ , στο  $\mathbb{R} \times (0, \infty)$  και σκεφτείτε τι συμβαίνει αν στο ΠΑΤ  $\textcircled{B}$  θεωρήσουμε ως χώρο των συναρτήσεων δοκιμής τον χώρο  $C_c^1(\mathbb{R} \times (0, \infty))$

(Το προηγούμενο σχόλιο (a) αφορά τέτοιες συναρτήσεις δοκιμής)

Επίσημα: Η (μεταλλική) επιπρέπει λύσεις που δεν είναι κλασικές (π.χ σταθερή κατει πρώτα). Τόσο μεριδιοί είναι το σύνολο των ασθενών λύσεων της  $\textcircled{A}$  ;

Ειδικότερα: Έστω ότι σε δύο περιοχές του  $x-t$  έχουμε δύο λύσεις κλασικές (σε κάποιο υποσύνολο του  $x-t$ ). Μπορούμε να τις συγχέψουμε συγκριτικά και να φτιάξουμε μία γενικευμένη λύση σε όλο το  $\mathbb{R} \times [0, \infty)$  ;

Πίο συγκεκριμένα: Έστω ότι το  $\mathbb{R} \times [0, \infty)$  διαχωρίζεται σει υποσύνολα  $A$  και  $\Delta$  από μία γριεύθεια ασυνέχειας,  $x = mt + b$ , δηλ.   
Σε αυτήν την περίπτωση, υπό ποιες συνθήκες είναι για  $U(x, t) = \begin{cases} u^A(x, t), & (x, t) \in A \\ u^\Delta(x, t), & (x, t) \in \Delta \end{cases}$  (ΑΔ)

ασθενής λύση της  $U_t + (F(u))_x = 0$ , υπό την πρόσποθεση :  $\forall P = (x_0, t_0) \in \text{γριεύθεια} (\text{δηλ. } x_0 = mt_0 + b)$

$$\exists U^A(x_0, t_0) := \lim_{(x, t) \rightarrow (x_0, t_0)} u^A(x, t), \quad U^\Delta(x_0, t_0) := \lim_{(x, t) \rightarrow (x_0, t_0)} u^\Delta(x, t)$$

[δι]. να μπορώ να επεκτείνω τις  $u^A, u^\Delta$  που υπάρχουν αριστερά και δεξιά τις γραμμοθειας) συνεχώς (με συνεχή χρόνο) στην γραμμοθεια I  
Ισχύει:

Πρόσαρχος 2: Η είναι της μορφής ( $A\Delta$ ) και ασθενής λόγω της (μεταβ.  $\star$ )  $\Rightarrow \dot{v}(x_0, t_0)$ ,  $x_0 = m t_0 + b$  :  $\forall P \in X = m t_0 + b$

$$F(u^A(p)) - F(u^\Delta(p)) = \underbrace{m}_{\text{βαθος}}(u^A(p) - u^\Delta(p)) \quad (\text{συρθική Rankine-Hugoniot})$$

$$=: [F(u)] \quad [u] \quad (\text{έγινε απόδειξη}) \quad (R.H)$$